(11)Publication number:

11-202061

(43)Date of publication of application: 30.07.1999

(51)Int.CI. G04C 3/14 G04C 10/00

(21)Application number: 10-001893 (71)Applicant: SEIKO EPSON CORP

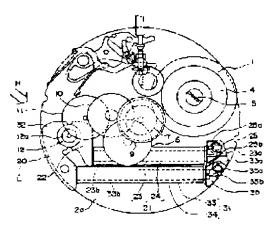
(22)Date of filing: 07.01.1998 (72)Inventor: HARA TATSUO

(54) ELECTRONIC CONTROL TYPE MECHANICAL WATCH

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide an electronic control type mechanical watch for reducing the effect of external magnetic field at reduced cost. SOLUTION: Two coils 24 and 34 are provided for

SOLUTION: Two coils 24 and 34 are provided for generation and speed regulation and are arranged in parallel each other and each of them is connected in series. A rotor 12 for generation arranged at the side of one coil 24 for a boundary line L where the center axis is along the area between the coils 24 and 34, and the number of turns of the coil 24 is set to at least that of the other coil 34. Since the number of turns of the coil 24 being wound around the core 23 where the area of a core stator part 22 is small is large, so that an electromotive force becomes larger even if a magnetic flux that flows due to an external magnetic field is small. Therefore, the electromotive force by the coil 34 where the external magnetic field flows much can be further canceled out, thus a magnetic noise due to the external magnetic field can be reduced.



(19) 日本国特許庁 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出顧公開番号

特開平11-202061

(43)公開日 平成11年(1999)7月30日

(51) Int.Cl.4

G 0 4 C 3/14

10/00

識別記号

FΙ

G 0 4 C 3/14

Q

10/00

審査請求 未請求 請求項の数14 OL (全 14 頁)

(21)出願番号

特願平10-1893

(71)出顧人 000002369

セイコーエプソン株式会社

東京都新宿区西新宿2丁目4番1号

(22)出顧日 平成10年(1998) 1月7日

(72)発明者 原 辰男

長野県諏訪市大和3丁目3番5号 セイコ

ーエプソン株式会社内

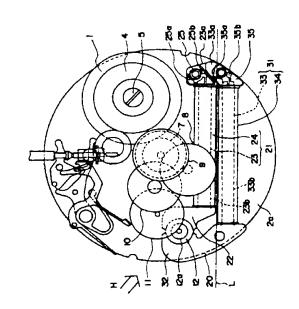
(74)代理人 弁理士 鈴木 喜三郎 (外2名)

(54) 【発明の名称】 電子制御式機械時計

(57)【要約】

【課題】 外部磁界の影響を少なくできかつコストを低 減できる電子制御式機械時計を提供すること。

【解決手段】 発電・調速用に2つのコイル24,34 を設け、これらのコイル24,34を互いに平行に配置 しかつ各コイル24,34を直列に接続する。発電用の ロータ12をその中心軸が各コイル24,34間に沿っ た境界線しに対する一方のコイル24側に配置し、この コイル24の巻数を他方のコイル34の巻数以上に設定 する。コアステータ部22の面積が小さなコア23に巻 回されたコイル24の巻数が多いため、外部磁界によっ て流れる磁束が小さくても起電力は大きくなる。このた め、外部磁界が多く流れるコイル34での起電力をより 打ち消すことができ、外部磁界による磁気ノイズを減少 できる。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 機械エネルギー源と、前記機械エネルギー源からのトルクを伝える輪列と、前記輪列により回転されるロータと、このロータの磁束変化を電気エネルギーに変換するコイルと、このコイルが巻回されるコアとを備えて構成され、前記電気エネルギーにより駆動される電子回路によって前記ロータの回転周期を制御することで、輪列に制動をかけて調速するようにした電子制御式機械時計において、

前記コイルは複数個設けられ、これらの複数個のコイル 10 は、互いに平行に配置されかつ各コイルは直列に接続されているとともに、

前記ロータは、その中心軸が各コイル間に沿った境界線 に対する一方のコイル側に配置され、この一方側のコイ ルの巻数は、他方のコイルの巻数以上であることを特徴 とする電子制御式機械時計。

【請求項2】 機械エネルギー源と、前記機械エネルギー源からのトルクを伝える輪列と、前記輪列により回転されるロータと、このロータの磁束変化を電気エネルギーに変換するコイルと、このコイルが巻回されるコアと 20 を備えて構成され、前記電気エネルギーにより駆動される電子回路によって前記ロータの回転周期を制御することで、輪列に制動をかけて調速するようにした電子制御式機械時計において、

前記コイルは複数個設けられ、これらの複数個のコイル は、互いに平行に配置されかつ各コイルは直列に接続さ れているとともに、

前記ロータは、その中心軸が各コイル間に沿った境界線上に配置され、前記各コイルの巻数は、同数であることを特徴とする電子制御式機械時計。

【請求項3】 機械エネルギー源と、前記機械エネルギー源からのトルクを伝える輪列と、前記輪列により回転されるロータと、このロータの磁束変化を電気エネルギーに変換するコイルと、このコイルが巻回されるコアとを備えて構成され、前記電気エネルギーにより駆動される電子回路によって前記ロータの回転周期を制御することで、輪列に制動をかけて調速するようにした電子制御式機械時計において、

前記コイルは複数個設けられ、これらの複数個のコイルは、互いに平行に配置されかつ各コイルは直列に接続されているとともに、

前記ロータは、その中心軸が各コイル間に沿った境界線に対する一方のコイル側に配置され、各コイルが巻回されたコアにおいてロータが設けられた第1の端部とは反対側の第2の端部に設けられた各磁気導通部の面積比は、前記各コアの第1の端部側に設けられたステータの面積比と反比例していることを特徴とする電子制御式機械時計。

【請求項4】 機械エネルギー源と、前記機械エネルギー源からのトルクを伝える輪列と、前記輪列により回転 50

されるロータと、このロータの磁束変化を電気エネルギーに変換するコイルと、このコイルが巻回されるコアと を備えて構成され、前記電気エネルギーにより駆動され る電子回路によって前記ロータの回転周期を制御することで、輪列に制動をかけて調速するようにした電子制御 式機械時計において、

前記コイルは複数個設けられ、これらの複数個のコイルは、互いに平行に配置されかつ各コイルは直列に接続されているとともに、

が記ロータは、その中心軸が各コイル間に沿った境界線に対する一方のコイル側に配置され、この一方のコイルが巻回されたコアの最大飽和磁束量は、他方のコイルが巻回されたコアよりも大きくされていることを特徴とする電子制御式機械時計。

【請求項5】 機械エネルギー源と、前記機械エネルギー源からのトルクを伝える輪列と、前記輪列により回転されるロータと、このロータの磁束変化を電気エネルギーに変換するコイルと、このコイルが巻回されるコアとを備えて構成され、前記電気エネルギーにより駆動される電子回路によって前記ロータの回転周期を制御することで、輪列に制動をかけて調速するようにした電子制御式機械時計において、

前記コイルは複数個設けられ、これらの複数個のコイルは、互いに平行に配置されかつ各コイルは直列に接続されているとともに、

前記ロータは、その中心軸が各コイル間に沿った境界線に対する一方のコイル側に配置され、この一方のコイルが巻回されたコアは、他方のコイルが巻回されたコアよりも透磁率の高い材質で構成されていることを特徴とする電子制御式機械時計。

【請求項6】 機械エネルギー源と、前記機械エネルギー源からのトルクを伝える輪列と、前記輪列により回転されるロータと、このロータの磁束変化を電気エネルギーに変換するコイルと、このコイルが巻回されるコアとを備えて構成され、前記電気エネルギーにより駆動される電子回路によって前記ロータの回転周期を制御することで、輪列に制動をかけて調速するようにした電子制御式機械時計において、

前記コイルは複数個設けられ、これらの複数個のコイル 40 は、互いに平行に配置されかつ各コイルは直列に接続さ れているとともに、

前記ロータは、その中心軸が各コイル間に沿った境界線に対する一方のコイル側に配置され、各コイルが巻回されたコアにおいてロータが設けられた第1の端部側に設けられたステータには、外ノッチが形成されているとともに、前記境界線に対するステータの外周側に形成された外ノッチは、前記境界線に直交しかつロータ中心を通る線に対し前記一方のコイルとは反対側に形成されていることを特徴とする電子制御式機械時計。

【請求項7】 機械エネルギー源と、前記機械エネルギ

源からのトルクを伝える輪列と、前記輪列により回転 されるロータと、このロータの磁束変化を電気エネルギ ーに変換するコイルと、このコイルが巻回されるコアと を備えて構成され、前記電気エネルギーにより駆動され る電子回路によって前記ロータの回転周期を制御するこ とで、輪列に制動をかけて調速するようにした電子制御 式機械時計において、

前記コイルは複数個設けられ、これらの複数個のコイル は、互いに平行に配置されかつ各コイルは直列に接続さ れているとともに、

前記ロータは、その中心軸が各コイル間に沿った境界線 に対する一方のコイル側に配置され、各コイルが巻回さ れたコアにおいてロータが設けられた第1の端部側に設 けられたステータのうち、前記一方のコイル側のステー タは、他方のコイル側のステータよりも前記境界線から の距離が長くなる位置まで延長されていることを特徴と する電子制御式機械時計。

【請求項8】 機械エネルギー源と、前記機械エネルギ 一源からのトルクを伝える輪列と、前記輪列により回転 されるロータと、このロータの磁束変化を電気エネルギ 20 ーに変換するコイルと、このコイルが巻回されるコアと を備えて構成され、前記電気エネルギーにより駆動され る電子回路によって前記ロータの回転周期を制御するこ とで、輪列に制動をかけて調速するようにした電子制御 式機械時計において、

前記コイルは複数個設けられ、これらの複数個のコイル のうち、一方のコイルは他方のコイルに対して所定角度 傾斜されて配置されていることを特徴とする電子制御式 機械時計。

請求項1~8のいずれかに記載の電子制 【請求項9】 御式機械時計において、前記各コイルの巻き方向は、同 方向に設定されていることを特徴とする電子制御式機械 時計。

【請求項10】 請求項9に記載の電子制御式機械時計 において、前記各コイルの端子は、各コイルが巻回され たコアにおいてロータが設けられた第1の端部と、その 端部の反対側の第2の端部とのいずれか一方の同じ端部 側に設けられていることを特徴とする電子制御式機械時 計。

【請求項11】 請求項10に記載の電子制御式機械時 40 計において、前記各コイルの端子は、コアの前記第2の 端部側にそれぞれ設けられていることを特徴とする電子 制御式機械時計。

【請求項12】 請求項10または請求項11に記載の 電子制御式機械時計において、前記一方のコイル端部に おけるコア端部に設けられたコイルリード基板への結線 は、交差されていることを特徴とする電子制御式機械時 計。

【請求項13】 請求項9に記載の電子制御式機械時計 において、前記一方のコイルの端子は、そのコイルが巻 50

回されたコアにおいてロータが設けられた第1の端部に 設けられ、他方のコイルの端子は、そのコイルが巻回さ れたコアにおいてロータが設けられた第1の端部とは反 対側の第2の端部に設けられていることを特徴とする電 子制御式機械時計。

【請求項14】 請求項1~8のいずれかに記載の電子 制御式機械時計において、前記各コイルの巻き方向は、 互いに反対方向に設定されていることを特徴とする電子 制御式機械時計。

10 【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、ゼンマイが開放す る時等の機械エネルギーを駆動源として動作しつつ、一 部電気エネルギーに変換し、この電力により回転制御手 段を作動させて回転周期を制御する電子制御式機械時計 に関し、特に機械エネルギーを電気エネルギーに変換す るとともに、制御動力に用いる発電機の改良に関する。 [0002]

【従来の技術】ゼンマイが開放する時の機械エネルギー を発電機で電気エネルギーに変換し、その電気エネルギ ーにより回転制御手段を作動させて発電機のコイルに流 れる電流値等を制御することにより、輪列に固定される 指針を正確に駆動して正確に時刻を表示する電子制御式 機械時計として、特開平8-5758号公報に記載され たものが知られている。

【0003】図14,15は同公報に開示された時計の 平面図および断面図である。

【0004】図14,15において、ゼンマイを内蔵し た香箱車1からの回転動力は、地板2および輪列受3に 支持された二番車7、三番車8、四番車9、五番車1 ○、六番車11からなる輪列を介して増速されて発電機 20に連繋される。

【0005】発電機20は、従来の電池駆動式電子時計 の駆動用ステップモータに類似する構造であり、ロータ 12、ステータ150及びコイルブロック160とから なっている。

【0006】ロータ12は、六番車11に連繋して回転 するロータかな12bの軸回りに、ロータ磁石12a、 ロータ慣性円板12cを一体に取付けたものである。

【0007】ステータ150は、ステータ体150aに 4万ターンのステータコイル150bを巻線したもので ある。

【0008】 コイルブロック160は、磁心160aに 11万ターンのコイル160bを巻線したものである。 ここで、ステータコイル150bとコイル160bは、 各々の発電電圧を加えた出力電圧がでるように直列に接 続されている。

【0009】そして、この発電機20は、ロータ12の 回転により得られた電力を、図示しないコンデンサを介 して水晶発振器を備えた電子回路に給電し、この電子回

路でロータの回転検出及び基準周波数に応じてロータ回 転の制御信号をコイルに送り、この結果、輪列は常時そ の制動力に応じて一定の回転速度で回転する。

【0010】このような電子制御式機械時計は、指針の 駆動をゼンマイを動力源とするために運針駆動用のモー タが不要であり、部品点数が少なく安価であるという特 徴がある。その上、電子回路を作動させるのに必要な僅 かな電気エネルギーを発電するだけでよく、少ない入力 エネルギーで時計を作動することもできた。

[0011]

【発明が解決しようとする課題】しかし、前記構造の発 電機20にあっては、次に述べる構造上及び電磁気的特 性上の課題があった。

【〇〇12】すなわち、電子制御式機械時計では、腕時 計という小さなスペース内に発電機20を組み込む必要 があり、小さな発電機20でも十分な発電能力を得るた めに、コイルの巻数を多くする必要があった。一方で、 輪列などの他の部品との取合いをさける必要があるた め、ロータ12を各ステータ150、コイルブロック1 60よりも時計内側に配置するとともに、内側のステー 20 に、各コイルは直列に接続されている。 タ150のコイル150bの巻数を、コイルブロック1 60のコイル160bの巻数よりも少なくして番車のス ペースを確保していた。

【0013】このため発電誘起電圧やスペース効率の面 では、十分なものが得られたが、外部磁界の影響を受け てロータの回転検出ができなくなるという問題があっ た。

【0014】すなわち、ロータ回転数の検出を行う最も 簡単な方法としては、その発電波形を検出し、これを二 値化する方法がある。しかしながら、前述のとおり、ロ ータの位置が各コイルに対して偏っているため、特にロ ータの周囲のステータ部分の面積が各コイルブロックで 大きく相違し、このため、時計を外部磁界が存在する場 所に持ってきた場合など、外部交流磁界が発生した場合 には、外部交流磁界がノイズとなり、このため、コイル の発電誘起電圧は、複雑な山形波形となってしまい、検 出が難しかった。

【0015】このような外部磁界による磁気ノイズを減 らすには、時計のムーブメント部品に耐磁板を設けた り、外装部品に耐磁効果のある材料を使用することも考 40 えられるが、コストが高くなり、かつ耐磁板を設ける 分、ムーブメントの小型化や薄型化が難しいという問題 があった。

【0016】本発明の目的は、外部磁界の影響を少なく できかつコストを低減できる電子制御式機械時計を提供 することにある。

[0017]

【課題を解決するための手段】本発明の請求項1に記載 された電子制御式機械時計は、機械エネルギー源と、前 記機械エネルギー源からのトルクを伝える輪列と、前記 50 減少できる。

輪列により回転されるロータと、このロータの磁束変化 を電気エネルギーに変換するコイルと、このコイルが巻 回されるコアとを備えて構成され、前記電気エネルギー により駆動される電子回路によって前記ロータの回転周 期を制御することで、輪列に制動をかけて調速するよう にした電子制御式機械時計において、前記コイルは複数 個設けられ、これらの複数個のコイルは、互いに平行に 配置されかつ各コイルは直列に接続されているととも に、前記ロータは、その中心軸が各コイル間に沿った境 界線に対する一方のコイル側に配置され、この一方側の コイルの巻数は、他方のコイルの巻数以上であることを 特徴とする。

【0018】なお、各コイルが直列に接続されていると は、各コイルでの起電力が加算されるように接続されて いることを意味する。すなわち、ロータの回転に伴って 変化する磁束は、各コイルが巻回されたコアからなる磁 気回路内を通る。このため、互いに平行に配置されたコ イルにおいては、互いに反対方向に向かって磁束が流れ るが、この際、各コイルでの起電力が加算されるよう

【0019】一方で、外部磁界は、各コイルが巻回され たコアに同方向に働くため、各コイルにおける外部磁界 による起電力は互いに反対方向となり、打ち消し合うよ うに働く。そして、本発明では、ロータが、その中心軸 が各コイル間に沿った境界線に対する一方のコイル側に 配置され、各コイルからロータまでの距離が異なるた め、例えば、コアステータ部、コア巻線部、コア磁気導 通部からなるコアの前記コア巻線部にコイルを巻回する ことで構成されるコイルブロックを2つ用意し、前記ロ ータを各コイルブロックのコアステータ部間に配置して 構成した際に、他方のコイル側(コイルブロック)のコ アステータ部は、一方のコイル側(コイルブロック)の コアステータ部に対して面積が大きくなり、その分、外 部磁界が流れやすくなる。このため、本発明では、一方 のコイルの巻数を他方のコイル以上とすることで、外部 磁界の流れが小さくてもその外部磁界による起電力を大 きくし、前記外部磁界が多く流れる一方のコイルでの起 電力をより打ち消すことができ、外部磁界による磁気ノ イズを減少できる。

【0020】本発明の請求項2に記載の電子制御式機械 時計は、ロータの中心軸が、互いに平行に配置されかつ 直列に接続された各コイル間に沿った境界線上となるよ うにロータを配置し、かつ前記各コイルの巻数を同数に したことを特徴とする。

【〇〇21】本発明によれば、境界線つまりはロータに 対して各コイルおよびコアが左右対称に配置されるた め、外部磁界の影響も各コイルで同じになり、かつ各コ イルの巻数が同数であるため、外部磁界による各コイル での起電力を互いに打ち消すことができ、磁気ノイズを

【0022】本発明の請求項3に記載の電子制御式機械 時計は、前記ロータを、その中心軸が各コイル間に沿っ た境界線に対する一方のコイル側に配置し、各コイルが 巻回されたコアにおいてロータが設けられた第1の端部 とは反対側の第2の端部に設けられた各磁気導通部(コ ア磁気導通部)の面積比を、前記各コアの第1の端部側 に設けられたステータ(コアステータ部)の面積比と反 比例するように設定したことを特徴とする。

【0023】外部磁界は、ステータ部分だけではなく、 各コアの磁気導通部においても加わる。従って、ステー 10 抑えて磁気ノイズを減少することができる。 タの面積が大きい他方のコイル側 (コイルブロック側) の磁気導通部の面積を、ステータの面積が小さい一方の コイル側(コイルブロック側)の磁気導通部よりも小さ くすることで、各コイル間での外部磁界の影響の差を小 さくすることができ、外部磁界の影響を抑えて磁気ノイ ズを減少することができる。

【0024】本発明の請求項4に記載の電子制御式機械 時計は、前記ロータを、その中心軸が各コイル間に沿っ た境界線に対する一方のコイル側に配置し、この一方の コイルが巻回されたコアの最大飽和磁束量を、他方のコ 20 イルが巻回されたコアよりも大きくしたことを特徴とす る。

【0025】一方のコアは、最大飽和磁束量が他方のコ イルが巻回されたコアよりも大きいため、磁束が流れや すくなり、より多くの磁束を流すことができる。従っ て、ステータ(コアステータ部)の面積が小さい一方の コア側であっても、磁束が流れやすくなり、これにより ステータ(コアステータ部)の面積が大きい他方のコア 側に流れる磁束とのバランスがよくなり、各コイル間で の外部磁界の影響の差を小さくすることができ、外部磁 30 界の影響を抑えて磁気ノイズを減少することができる。

【0026】本発明の請求項5に記載の電子制御式機械 時計は、前記ロータを、その中心軸が各コイル間に沿っ た境界線に対する一方のコイル側に配置し、この一方の コイルが巻回されたコアを、他方のコイルが巻回された コアよりも透磁率の高い材質で構成したことを特徴とす

【0027】一方のコイルが巻回されたコアの透磁率が 大きいため、磁束が流れやすくなり、より多くの磁束を 流すことができる。このため、磁束が比較的多く通る他 40 方のコイルにおける起電力との差が小さくなり、各コイ ル間での外部磁界の影響の差を小さくすることができ、 外部磁界の影響を抑えて磁気ノイズを減少することがで きる。

【0028】本発明の請求項6に記載の電子制御式機械 時計は、前記ロータを、その中心軸が各コイル間に沿っ た境界線に対する一方のコイル側に配置し、各コイルが 巻回されたコアにおいてロータが設けられた第1の端部 側に設けられたステータに、外ノッチを形成するととも 外ノッチを、前記境界線に直交しかつロータ中心を通る 線に対し前記一方のコイルとは反対側に形成することを 特徴とする。

【〇〇29】外ノッチが、境界線に直交しかつロータ中 心を通る線、つまり境界線に対する交差角度が90度の 線よりも、外側つまり一方のコイルとは反対側に形成さ れていると、一方のコイルのステータ(コアステータ 部)面積がその分大きくなり、各コイル間での外部磁界 の影響の差を小さくすることができ、外部磁界の影響を

【〇〇3〇】本発明の請求項7に記載の電子制御式機械 時計は、前記ロータを、その中心軸が各コイル間に沿っ た境界線に対する一方のコイル側に配置し、各コイルが 巻回されたコアにおいてロータが設けられた第1の端部 側に設けられたステータのうち、前記一方のコイル側の ステータを、他方のコイル側のステータよりも前記境界 線からの距離が長くなる位置まで延長していることを特 徴とする。

【〇〇31】一方のコイル側のステータ(コアステータ 部)が他方のコイル側のステータ(コアステータ部)よ りも遠くまで延長されているため、その分、一方のコイ ル側のステータ面積が大きくなり、各コイル間での外部 磁界の影響の差を小さくすることができ、外部磁界の影 響を抑えて磁気ノイズを減少することができる。

【0032】本発明の請求項8に記載の電子制御式機械 時計は、前記コイルは複数個設けられ、これらの複数個 のコイルのうち、一方のコイルは他方のコイルに対して 所定角度傾斜されて配置されていることを特徴とする。

【〇〇33】例えば、他方のコイル(つまりはコイルブ ロック)に対して最も影響が大きな外部磁界の角度に合 わせて一方のコイル(コイルブロック)をその外部磁界 が影響しやすい傾斜角度に調整するなどすれば、各コイ ル間での外部磁界の影響の差を小さくすることができ、 外部磁界の影響を抑えて磁気ノイズを減少することがで きる。

【〇〇34】以上の各電子制御式機械時計においては、 磁気ノイズを減少できるため、必ずしも耐磁板を設けた り、耐磁効果のある材料を使用する必要がなくなり、コ ストを低減でき、かつムーブメントの小型化や薄型化を 容易に実現することもできる。

【0035】また、以上の各電子制御式機械時計におい て、前記各コイルの巻き方向は、同方向に設定されてい ることが好ましい。

【0036】コイルのコアに対する巻き方向(例えばコ アの磁気導通部からコアステータ部に向かう方向に対す る巻き方向)が同一であれば、コアにコイルを巻き付け る際に各コイルにおいて同様の方法で巻き付けることが でき、製造効率を向上できる。

【0037】また、前記各コイルの端子が設けられたコ に、前記境界線に対するステータの外周側に形成された 50 イルリード基板は、各コイルのコアにおいてロータが設

けられた第1の端部(例えばコアステータ部)と、その端部の反対側の第2の端部(例えばコア磁気導通部)とのいずれか一方の同じ端部側に設けられていることが好ましく、特に、コアの前記第2の端部側にそれぞれ設けられていることが好ましい。

【0038】コイルリード基板が各コアにおいて同じ端 部側に設けられていれば、コイルリード基板からの配線 処理が容易になり、配線構造が簡略化できる。特に、ロータの反対側である第2の端部側に設ければ、ロータや 輪列などとコイルリード基板の配線が干渉せず、配線構 10 造がより一層向上できる。さらに、磁気回路の長さを短くできるため、鉄損を減少することができる。

【0039】また、前記一方のコイルが巻回されたコア端部に設けられたコイルリード基板への前記一方のコイル端部の結線は、交差(クロス)されていてもよい。2つのコイルブロックを用いた際に、一方のコイルブロックにおけるコイル端部のリード基板への結線を交差すれば、各コイルブロックを並列に並べた際に、交差されたコイル端部の結線されたリード基板のコイル端子と、交差されていない他方のコイルブロックにおけるリード基20板のコイル端子との隣接する端子同士を連結することで各コイルを直列に接続することができる。このため、回路基板として片面基板を用いることができ、コストを低減できる。

【0040】また、前記一方のコイルの端子が設けられたコイルリード基板を、そのコイルが巻回されたコアにおいてロータが設けられた第1の端部に設け、他方のコイルの端子が設けられたコイルリード基板を、そのコイルが巻回されたコアにおいてロータが設けられた第1の端部とは反対側の第2の端部に設けてもよい。

【0041】この場合にも、同方向に巻かれた各コイルを直列に接続する際に、各コイルにおいて隣接する端子同士を接続できるため、回路基板として片面基板を用いることができ、コストを低減できる。

【0042】さらに、前記各コイルの巻き方向を、コアに対して互いに反対方向に設定してもよい。この場合、各コイルを直列に接続する際に、各リード基板が各コイルの同一端子側に配置してあっても、その各リード基板で隣接する端子同士を接続できるため、回路基板として片面基板を用いることができ、コストを低減できるとと 40もに、配線構造を簡略化できる。

[0043]

【発明の実施の形態】以下に、本発明の実施形態を図面に基づいて説明する。

【0044】図1は、本発明の第1実施形態の電子制御 式機械時計の要部を示す平面図であり、図2,3はその 断面図である。

【0045】電子制御式機械時計は、ゼンマイ1a、香 箱歯車1b、香箱真1c及び香箱蓋1dからなる香箱車 1を備えている。ゼンマイ1aは、外端が香箱歯車1 b、内端が香箱真1 cに固定される。香箱真1 cは、地板2と輪列受3に支持され、角穴車4と一体で回転するように角穴ネジ5により固定されている。

10

【0046】角穴車4は、時計方向には回転するが反時計方向には回転しないように、図示しないこはぜと噛み合っている。なお、角穴車4を時計方向に回転しゼンマイ1aを巻く方法は、機械時計の自動巻または手巻機構と同様であるため、説明を省略する。

【0047】香箱歯車1bの回転は、7倍に増速されて二番車7へ、順次6.4倍増速されて三番車8へ、9.375倍増速されて四番車9へ、3倍増速されて五番車10へ、10倍増速されて六番車11へ、10倍増速されてロータ12へと、増速輪列となる各番車7~11を介して合計126,000倍に増速されている。

【0048】二番車7には筒かな7aが、筒かな7aには時刻表示を行う図示しない分針が、四番車9には時刻表示を行う図示しない秒針がそれぞれ固定されている。従って、二番車7を1rphで、四番車9を1rpmで回転させるためには、ロータ12は5rpsで回転するように制御すればよい。このときの香箱歯車1bは、1/7rphとなる。

【0049】また、地板2には、円板状の文字板2aが取り付けられている。

【0050】この電子制御式機械時計は、ロータ12およびコイルブロック21,31から構成される発電機20を備えている。ロータ12は、ロータ磁石12a、ロータかな12bから構成される。

【0051】コイルブロック21,31は、コア(磁心)23,33にコイル24,34を巻線して構成される たものである。コア23,33は、ロータ12に隣接して配置されるコアステータ部22,32と、前記コイル24,34が巻回されるコア巻線部23b、33bと、互いに連結されるコア磁気導通部23a,33aとが一体に形成されて構成されている。

【0052】前記各コア23,33つまり各コイル24,34は互いに平行に配置されている。そして、前記ロータ12は、各コア23,33の第1の端部側(コアステータ部22,32側)において、その中心軸が各コイル24,34間に沿った境界線上に対する一方のコイル24側に配置されている。つまり、文字板2a内に各部品を効率よく配置できるように、前記ロータ12は、文字板2aの内周側つまりはコイル24側に配置されている。

【0053】このため、外周側のコアステータ部32 は、内周側のコアステータ部22よりも面積が大きく形成されている。

【0054】なお、各コア23,33の第2の端部側 (コア磁気導通部23a,33a)は互いに連結されて おり、コア23,33は環状の磁気回路を形成してい 50 る。

【0055】コア23、33は、図4にも示すように、 金属製の板材を2枚積層して構成され、コア磁気導通部 23a, 33a部分は1枚の板材のみとされている。こ れにより、コア磁気導通部23a,33aは、重ね合わ せたときに平坦となるようにされ、両者を貫通するビス により地板2に固定されている。

【0056】コア23のコア巻線部23bに巻かれたコ イル24の巻き数は、コア33のコア巻線部33bに巻 かれたコイル34の巻き数以上とされている。具体的に は、コイル24は6万ターン、コイル34は4万ターン 10 効果がある。 巻線されている。

【0057】これらの各コイル24、34の端部は、コ ア23,33の磁気導通部23a,33a上に設けられ たコイルリード基板25,35に接続されている。な お、各コイル24、34は、コイルリード基板25、3 5に対してつまりコア23,33の磁気導通部23a, 33aからコアステータ部22,32に向かう方向に対 して同方向に巻線されている。

【0058】このため、リード基板25、35のコイル 端子25a, 25bおよび35a, 35bは、図5の回 20 路図にも示すように、端子25bおよび35bが連結さ れて各コイル24、34が直列に接続され、端子25 a, 35aは、昇圧コンデンサ51, ダイオード52, 53からなる昇圧整流回路50に接続されている。これ により、コイル24、34からの交流出力は、昇圧整流 回路50を通して昇圧、整流されて平滑用コンデンサ5 4に充電され、コンデンサ54から調速制御などを行う IC55に供給されている。

【0059】なお、連結される各端子25b, 35b は、端子35aを挟んで配置されており、そのままでは 30 連結し難い。このため、本実施形態では、前記昇圧整流 回路50等が形成される回路基板(図示せず)には、両 面基板を用いている。

【0060】このように各コイル24,34の端子25 bおよび35bを接続することで、各コア23,33を 流れる磁束の方向に対してコイル24,34の巻線方向 が一致するため、各コイル24、34での起電力が加算 された交流出力が昇圧整流回路50に供給される。

【0061】このように構成された電子制御式機械時計 を使用している場合、各コイル24,34に外部磁界が 40 加わると、各外部磁界は平行に配置された各コイル2 4,34に対して同方向に加わるため、各コイル24, 34の巻線方向に対しては外部磁界は互いに逆方向に加 わることになる。このため、外部磁界によって各コイル 24, 34で発生する起電力は互いに打ち消し合うよう に働くため、その影響を軽減できる。

【0062】特に、本実施形態のように、ロータ12の 位置が偏心して配置されている場合には、図1に示すよ うな方向から外部磁界Hが加わると、コアステータ部2

コア33側により多くの磁束が流れる。この際、本実施 形態では、コア33に巻かれたコイル34の巻数を、コ ア23のコイル24の巻数以下にしているため、コイル 24側における外部磁界による起電力が大きくなり、コ イル34側の外部磁界による起電力との差が小さくな る。各コイル24、34において、互いに打ち消し合う ように働く外部磁界による起電力にほとんど差が無いこ とから、外部磁界の影響は軽減される。

【0063】このような本実施形態によれば次のような

【0064】1)コアステータ部22の面積が小さいコ ア23側のコイル24の巻数を、ステータ部32の面積 が大きいコア33側のコイル34の巻数以上に設定した ので、コアステータ部22,32の面積の差によって、 外部磁界により各コア23,33を流れる磁束の数に差 が出ても、各コイル24、34での外部磁界による起電 力の大きさにはほとんど差が出ず、これらの各起電力は 互いに打ち消し合うため、外部磁界の影響を軽減するこ とができ、磁気ノイズに強い電子制御式機械時計を形成 できる。

【0065】2)外部磁界による磁気ノイズを軽減でき るため、電子制御式機械時計の文字板2a部分などムー ブメント部品に耐磁板を設けたり、外装部品に耐磁効果 のある材料を使用する必要がなくなる。このため、コス トを軽減できるとともに、耐磁板等が不要になる分、ム ブメントの小型化や薄型化を実現できるとともに、各 部品の配置などが外装部品に制限されないためにデザイ ンの自由度が高まり、意匠性や製造効率などに優れた電 子制御式機械時計を提供できる。

【0066】3)磁気ノイズの影響が小さいため、出力 波形がほぼ正弦波になり、適度なしきい値で区切って二 値化することなどで出力波形を容易に検出でき、ロータ 12の回転数等も容易に検出できる。従って、発電機の 出力波形を利用した時計の制御を正確かつ簡単に行うこ とができる。

【0067】4) 各コアステータ部22, 32を二枚積 層タイプとして直接接続しているので、漏れ磁束が低減 するほか、重ね合わせ部分を1枚の板材で構成すること で段差を付けているので、組立時の位置決め性も良好に できるとともに、リード基板25,35の高さレベルを 合わせることができ、各リード基板25,35をさらに 回路基板に接続する構成が簡単になって、コストを低減 できる。

【0068】図6は、本発明の第2実施形態を示してい る。なお、以下の各実施形態においては、その特徴とな るコイルブロック部分のみを図示するとともに、前記実 施形態と同様な構成部材等には同じ符号を付し、それら の説明を簡略化または省略する。

【0069】第2実施形態は、ロータ12が各コイル2 2,32の面積の相違により、ステータ部32側つまり 50 4,34間に沿った境界線L上に配置され、コアステー

タ部22,32が前記境界線しに対して左右対称となる ように構成されている。また、各コイル24,34の巻 数は、同数とされている。ここで、コイルの巻数は、通 常数万ターンの単位であるため、巻数が同数とは、完全 に同数の場合だけではなく、コイル全体からは無視でき る程度の誤差、例えば数百ターン程度の違いまでをも含 むものである。

13

【0070】その他の、例えば、コイルリード基板2 5,35 (コア23,33) に対する各コイル24,3 接続などは前記第1実施形態と同じである。

【0071】このような本実施形態によれば、5)同一 形状のコアステータ部22,32を左右対称に配置し、 かつ各コイル24、34の巻回数が同じであるため、外 部磁界による磁束は2本のコイル24,34内を同数流 れ、これによって外部磁界による磁気ノイズの影響をキ ヤンセルすることができ、磁気ノイズに強い電子制御式 機械時計を形成できる。従って、前記2)、3)の効果 も奏することができる。

【0072】6) コアステータ部22, 32が同一形状 であるため、同一部品を表裏にして組立てることもで き、部品を共用でき、部品数を削減できる。このため、 製造コストや部品コストを低減でき、取り扱いも容易に できる。

【0073】図7は、本発明の第3実施形態を示してい

【0074】第3実施形態は、各コイル24,34のコ ア23,33においてロータ12が設けられた第1の端 部(コアステータ部22,32)とは反対側の第2の端 部(コア磁気導通部23a, 33a)の面積比は、前記 30 各コア23,33の第1の端部側のコアステータ部2 2,32の面積比と反比例している点が特徴である。

【0075】すなわち、コアステータ部22、32の面 積比が1:2であったならば、コア磁気導通部23a, 33aの面積比は約2:1とされ、コアステータ部2 2,32の面積比が2:3であったならば、コア磁気導 通部23a,33aの面積比は約3:2とされている。

【0076】このような本実施形態においては、外部磁 界は、コアステータ部22、32だけではなく、磁気導 通部23a,33aにも影響を及ぼす。このため、ステ 40 ータ部32部分では面積が大きいため多くの磁束が流れ るコイル34側は、磁気導通部33a部分では面積が小 さいため、逆にコイル24側に多くの磁束が流れ、これ により、外部磁界によって各コイル24、34内を流れ る磁束量が均等化される。

【0077】従って、本実施形態によれば、7)各コイ ル24,34内を流れる磁束量が均等化でき、外部磁界 の磁束による起電力を互いに打ち消し合うことができる ため、外部磁界による磁気ノイズの影響をキャンセルす ることができ、磁気ノイズに強い電子制御式機械時計を 50 形成できる。従って、前記2)、3)の効果も奏するこ とができる。

【0078】図8は、本発明の第4実施形態を示してい

【0079】第4実施形態では、コアステータ部22. 32に形成された2つの外ノッチ41,42のうち、コ アステータ部22,32の外周側に形成された外ノッチ 41と、ロータ12の中心とを結ぶ線し1の前記各コイ ル24,34間の境界線しに対する傾斜角度θ1が90 4の巻方向や、各リード基板25,35における端子の 10 度よりも大きくされている。このため、コアステータ部 22の外周部分はコアステータ部32側に延長されてい る。なお、その他の構成は、前記実施形態と同様であ

> 【0080】このような本実施形態においては、8)コ アステータ部22がステータ部32側に延長されている ため、特に、各コイル24,34において外部磁界の影 響差が大きい境界線Lに対して約130度前後の方向か ら外部磁界Hが加わった際に、その一部をコアステータ 部22側に取り込みやすくなり、各コイル24,34に 流れる磁束の差が小さくなり、外部磁界による磁気ノイ ズの影響をキャンセルすることができ、磁気ノイズに強 い電子制御式機械時計を形成できる。従って、前記 2)、3)の効果も奏することができる。

> 【0081】図9は、本発明の第5実施形態を示してい

【0082】第5実施形態では、コアステータ部22 は、境界線しからの距離51が、ステータ部32までの 距離S2よりも長くなる位置まで延長された延長部22 aを備えている。なお、この延長部22aの大きさや形 状は、例えば図9に実線で示すものでもよいし、二点差 線で示すものでもよく、ステータ部32の面積、形状な どとのバランスを考慮して設定すればよい。

【0083】このような本実施形態においては、9)境 界線しに対してコアステータ部22がステータ部32よ りも遠くまで延長されているため、特に、各コイル2 4,34において外部磁界の影響差が大きい境界線しに 対して約130度前後の方向から外部磁界Hが加わった 際に、その一部をコアステータ部22側に取り込みやす くなり、各コイル24、34に流れる磁束の差が小さく なり、外部磁界による磁気ノイズの影響をキャンセルす ることができ、磁気ノイズに強い電子制御式機械時計を 形成できる。従って、前記2)、3)の効果も奏するこ とができる。

【0084】図10は、本発明の第6実施形態を示して

【0085】第6実施形態では、2つのコイル24,3 4は、平行ではなく互いに所定角度傾斜して配置されて いる。すなわち、コイルブロック31のコア33に対し てコイルブロック21のコア23は、約10度の角度θ 2で傾斜されている。

【0086】このような本実施形態においては、10) コイル24がコイル34に対して傾斜されているため、 特に、各コイル24,34において外部磁界の影響差が 大きい境界線Lに対して約130度前後の方向から外部 磁界Hが加わった際に、その外部磁界Hの磁力線方向に コイル24のコア23の方向が近づくため、外部磁界H の一部をコイル24側にも流しやすくなり、各コイル2 4,34に流れる磁束の差が小さくなり、外部磁界によ る磁気ノイズの影響をキャンセルすることができ、磁気 ノイズに強い電子制御式機械時計を形成できる。 従っ て、前記2)、3)の効果も奏することができる。

【0087】図11は、本発明の第7実施形態を示して いる。

【0088】第7実施形態では、第6実施形態と同様 に、2つのコイル24、34は、平行ではなく互いに所 定角度傾斜して配置されている。すなわち、コイルブロ ック21のコア23に対してコイルブロック31のコア 33は、約15度の角度θ2で傾斜されている。

【0089】このような本実施形態においても、11) コイル34がコイル24に対して傾斜されているため、 特に、各コイル24,34において外部磁界の影響差が 大きい境界線しに対して約130度前後の方向から外部 磁界日が加わった際に、その外部磁界日の磁力線方向に コイル34は直交する方向に近づくため、外部磁界Hは コイル24側に流れやすくなり、各コイル24,34に 流れる磁束の差が小さくなり、外部磁界による磁気ノイ ズの影響をキャンセルすることができ、磁気ノイズに強 い電子制御式機械時計を形成できる。従って、前記 2)、3)の効果も奏することができる。

【0090】なお、本発明は前述の各実施形態に限定さ れるものではなく、本発明の目的を達成できる範囲での 変形、改良等は本発明に含まれるものである。

【0091】例えば、前記第1実施形態では、コイル2 4,34の巻き数を調整することで外部磁界による磁気 ノイズの影響を減少させていたが、コア23,33の最 大飽和磁束量や、透磁率などを制御することで、磁気ノ イズの影響を減少させてもよい。

【0092】具体的には、コア23の最大飽和磁束量を コア33の最大飽和磁束量よりも大きくすればよい。こ の場合は、コアステータ部22の面積が小さい一方のコ 40 ア23側であっても、磁束が流れやすくなり、これによ りコアステータ部32の面積が大きい他方のコア33側 に流れる磁束とのバランスがよくなり、各コイル24, 34に流れる磁束の差が小さくなり、外部磁界による磁 気ノイズの影響を減少できる。

【0093】また、コア23をコア33の材質よりも透 磁率が高い材質で形成してもよい。この場合にも、コア ステータ部22の面積が小さい一方のコア23側であっ ても、磁束が流れやすくなり、これによりコアステータ 部32の面積が大きい他方のコア33側に流れる磁束と 50 スペーサ60が必要となる分、部品点数が増えるが、コ

のバランスをよくして、各コイル24、34に流れる磁 東の差が小さくなり、外部磁界による磁気ノイズの**影響** を減少できる。

【0094】さらに、前記各実施形態では、コイルリー ド基板25,35を、各コア23,34において、ロー タ12が設けられた第1の端部(コアステータ部22, 32側)とは反対側の第2の端部側(コア磁気導通部2 3 a, 3 3 a側)に形成していたが、前記第1の端部側 に設けてもよい。但し、第2の端部側に形成したほう 10 が、コア磁気導通部23a,33a部分にコイルリード 基板25,35を重ねて設けることができ、この分、磁 気回路の長さを短くできて鉄損を減少することができる 点で好ましい。

【0095】また、前記実施形態では、各コイルリード 基板25,35を各コア23,33の同じ端部に設けて いたが、各コイルリード基板25,35の一方の基板を 各コア23,33の第1の端部側に設け、他方の基板を 第2の端部側に設けてもよい。この場合には、各コイル 24,34を第2の端部を基準に同方向に巻回していて も、隣接する各端子(例えば、端子25bと35a)を 連結して各コイル24、34を直列に接続することがで きる。このため、回路基板に片面基板を用いることがで き、コストを低減できるとともに、各コア23,33に 対するコイル24,34の巻方向が同一のため、巻線作 業の効率を向上できて製造効率も向上できる。

【0096】また、図12に示すように、各コア23, 33に対するコイル24,34の巻方向を同一とし、か つ、2つのコイル24,34の内、一方のコイル24の コイルリード基板25への結線のみを交差(クロス)さ せてもよい。この場合にも、隣接する各端子(例えば、 端子25bと35a) を連結して各コイル24, 34を 直列に接続することができ、回路基板として片面基板を 利用できるため、コストを低減できる。

【0097】さらに、前記各実施形態では、各コイル2 4,34を各コイルリード基板25,35(各コア2 3,33)に対して同方向に巻回していたが、各基板2 5,35に対して互いに反対方向に巻回してもよい。こ の場合には、各基板25,35を各コア23,33の同 一端部に配置しかつ互いに隣接する端子同士を連結して 各コイル24、34を直列に接続できるため、各基板2 5,35をコア23,33の同一端部に配置できかつ回 略基板として片面基板を用いることができる利点があ

【0098】また、各コア23,33の磁気導通部23 a, 33aを、図13に示すように、2層磁心とされた 各コア23,33をそのまま積層して構成してもよい。 この場合には、回路基板61との接続を容易にするため に、各コイルリード基板25,35の高さレベルを揃え るスペーサ60を配置している。このような構成では、

ア23,33を構成する2層の心材を同一形状に形成で き、部品種類を少なくできる利点がある。

【0099】さらに、本発明におけるコイルブロック2 1,31の形状、構成などは前記実施形態に限らず、例 えば、図14に示す従来例のようにロータ12周囲に配 置されるステータとして分割されていない一体ステータ を用いてもよく、その具体的な構造などは実施にあたっ て適宜設定すればよい。

【0100】また、前記各実施形態を適宜組み合わせて もよい。例えば、前記第1実施形態において、コイル2 10 1 a ゼンマイ 4,34の巻数だけではなく、コア23,33の最大飽 和磁束量や透磁率を調整してもよい。さらに、前記第2 ~7実施形態においても、各コイル24,34の巻数を 調整したり、コア23、33の最大飽和磁束量や透磁率 を調整してもよい。

[0101]

【発明の効果】以上の述べたように、本発明の電子制御 式機械時計によれば、複数のコイルを設けた際に、各コ イルの配置、ステータの形状、面積、コイルの巻数など を工夫することで、各コイルに加わる外部磁界による磁 20 12b ロータ磁石 気ノイズの影響を軽減することができ、磁気ノイズに強 い電子制御式機械時計を形成できる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の第1実施形態における電子制御式機械 時計の平面図である。

- 【図2】図1の要部を示す断面図である。
- 【図3】図1の要部を示す断面図である。

【図4】第1実施形態の磁気導通部を示す概略図であ る。

- 【図5】第1実施形態における回路図である。
- 【図6】本発明の第2実施形態における要部を示す平面 図である。
- 【図7】 本発明の第3実施形態における要部を示す平面 図である。
- 【図8】本発明の第4実施形態における要部を示す平面 図である。
- 【図9】本発明の第5実施形態における要部を示す平面 図である。
- 【図10】本発明の第6実施形態における要部を示す平 面図である。
- 【図11】本発明の第7実施形態における要部を示す平

面図である。

【図12】本発明の磁気導通部の変形例を示す概略図で

【図13】本発明の磁気導通部の変形例を示す概略図で ある。

【図14】本発明の従来例を示す平面図である。

【図15】本発明の従来例を示す断面図である。 【符号の説明】

1 香箱車

2 地板

2 a 文字板

3 輪列受

7 二番車

8 三番車

9 四番車

10 五番車

11 六番車

12 ロータ

20 発電機

21,31 コイルブロック

22、32 コアステータ部

22a 延長部

23,33 コア

23a, 33a コア磁気導通部

23b, 33b コア巻線部

24,34 コイル

25.35 コイルリード基板

30 25a, 25b, 35a, 35b コイル端子

41,42 外ノッチ

50 昇圧整流回路

51 昇圧コンデンサ

52 ダイオード

54 コンデンサ

54 平滑用コンデンサ

55 IC

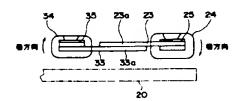
60 スペーサ

61 回路基板

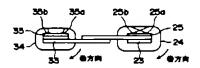
40 H 外部磁界

L 境界線

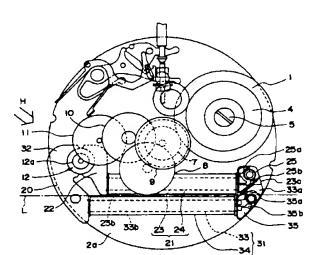
[図4]



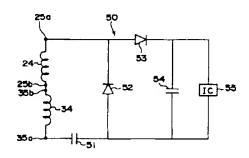
[図12]



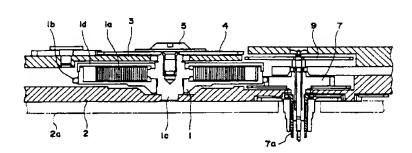
[図1]



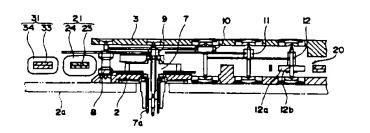
[図5]



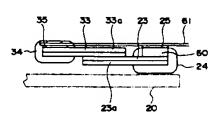
[図2]



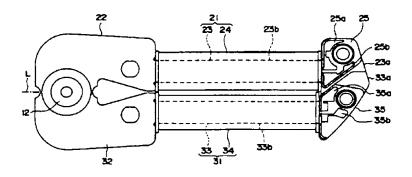
[図3]



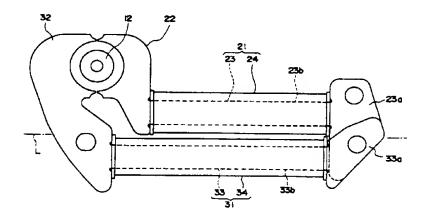
【図13】



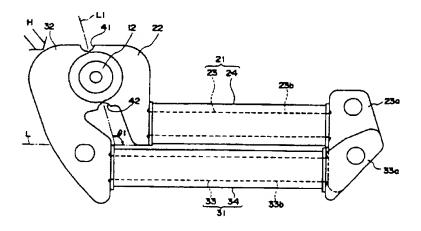
【図6】



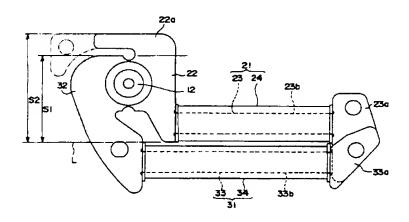
【図7】



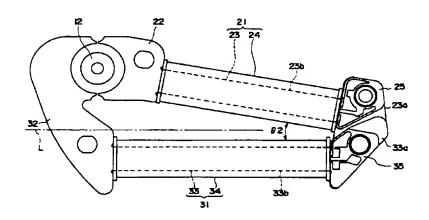
[図8]



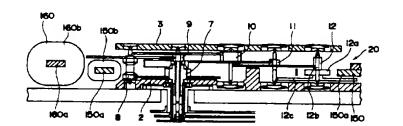
【図9】



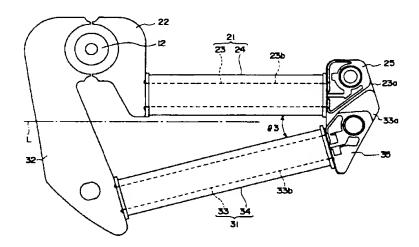
[図10]



【図15】



【図11】



【図14】

